

GO Servo USB Programmer

Instruction Manual

SYSTEM REQUIREMENTS

- Operating Voltage: USB (5 V/ 500 mA)
- Operating System: Windows® XP/Vista/7/8/10 (32/64bit)
- Compatible Servos: KAVAN GO-10xx Series servos

SOFTWARE INSTALLATION

1. Download the software package from the KAVAN website (<https://www.pelikandaniel.com/dld/KAVAN0.11.zip>) or scan the QR code to download it. Decompress the .zip file, save it on your PC and run the "KAVAN0.11.exe" file.
2. Plug the USB programmer in a free USB 2.0 port of your PC. The PC detects the device and the driver installation starts automatically; it might take some time depending on your system. The PC announces the installation progress; once finished, the restart of your PC might be required (the actual dialog window depends on your system).

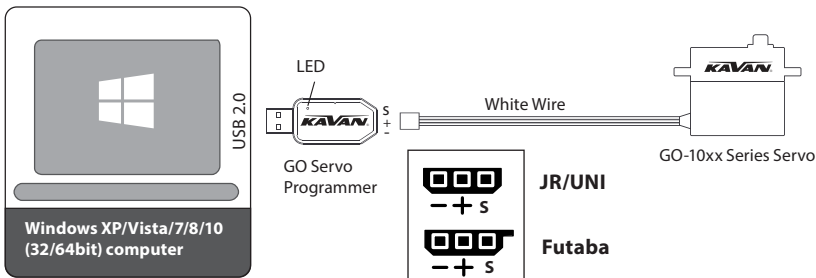


3. Open the programmer software, "Adapter plug-in!" will appear in the information window. If not, you will have to remove the USB programmer and plug it again.



4. Connect your GO-10xx series servo to the USB programmer; the software recognizes it automatically and will read the servo data and settings. "Servo plug-in!" will appear in the information window and servo name, manufacture date and firmware version will appear in the Servo Information box. Green LED on the USB programmer flashes.

Wiring Diagram



Note: If the servo is not detected, it might be connected to the USB programmer in a wrong way. Remove the servo and programmer and plug them again correctly (the signal wire – marked with a white stripe – has to be connected to the "S" pin of the servo programmer socket).

THE PROGRAMMER SOFTWARE FUNCTIONS

1. **Information Window** – displays the connection status of your programmer and servo and other messages.
2. **Servo Angle:** Maximal servo rotation angle range setting. The default range is ca 120° within the regular RC signal pulse width range (900~2100 µs); ca 180° within the max. signal pulse width range (500~2500 µs). **Range:** 1~255
3. **Servo Neutral:** Servo neutral (centre) position setting. **Range:** -127~127
4. **Damping Factor:** Servo damping setting – adjust the characteristics of the servo when stopping. **Range:** 50~600
5. **PWM Power:** Adjusts the servo output power. The higher the power, the higher the speed and torque of the servo – indeed also the current consumption will be higher. **Range:** 39.2~100.0%
6. **Sensitivity:** Servo sensitivity (Dead Band) setting. The higher sensitivity the narrower the dead band – servo moves only if the change of the signal pulse width is bigger than the dead band width. Too high setting may cause servo jitter in some applications. **Range:** Ultra High (ca 1 µs dead band) – High (ca 2 µs) – Medium (ca 3 µs) – Low (ca 4 µs)

7. Soft Start: Turns on/off the soft start feature. If ON, the servo goes slowly to the initial position corresponding to the servo signal once the power is switched on.

Note: This function prevents sudden servo movement once it is turned on thus prevents the possible damage to the servo gears.

8. Reverse: Reverses the servo movement direction.

9. Narrow Band: FUTABA SR Mode – only for use with FUTABA radio channels working in the SR mode. Do not turn the option on if you are using a different setting of your FUTABA radio or any other radio.

10. SANWA SSR: SANWA SSR Mode – only for use with SANWA radio channels working in the SSR mode. Do not turn the option on if you are using a different setting of your SANWA radio or any other radio.

11. Lost PPM Protection (Fail-Safe): In the case the control signal from the receiver is lost completely or cannot be decoded correctly (due to interference) the servo can use choose one of three fail-safe modes:

- (a) Release: No fail-safe protection.
- (b) Keep Position: Keeps the position corresponding to the last correct control signal.
- (c) Go Neutral Position: The servo returns to the neutral (1500 μ s pulse width) position.

12. Over Load protection: Enables or disables overload protection of the servo in three levels – once the overload conditions last for the pre-set time (in seconds), the output power of the servo is reduced to the corresponding pre-set level (% of the max. power).

- Level 1: Set the activation time and reduced output power value of the primary protection.
- Level 2: Set the activation time and reduced output power value of the secondary protection.
- Level 3: Set the activation time and reduced output power value of the tertiary protection.

Note: The default setting means: if the servo is overloaded (stalled) the output power will be cut down to 62.7% after 5.1 sec, to 50.2% after 8.2 sec and finally to 25.1% after 12.2 seconds.

13. Servo Information: Servo type, manufacturing date and firmware version information.

14. Read: Read the current settings from the servo via the USB Programmer/interface.

15. Write: Writes the current parameter settings displayed on the screen into the servo. Note: No change of parameter setting takes effect unless it is written to the servo. "Success write parameter!" will appear in the information window once the parameters have been successfully written into your servo.

16. Open: Opens servo parameter file previously saved on the computer.

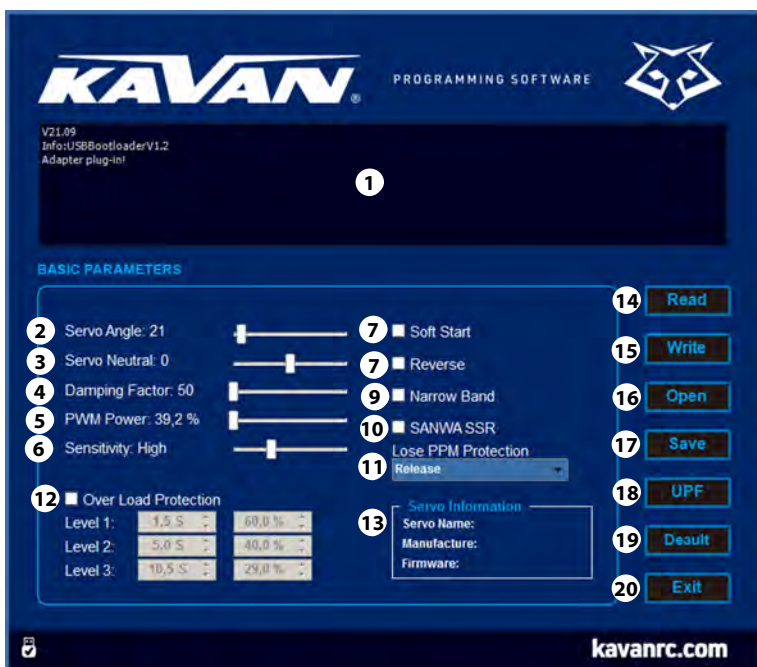
17. Save: Saves the current parameter settings displayed on the screen to the computer memory. Note: Save saves the settings on the computer, not into the servo!

18. UPF: Servo firmware upgrade function.

19. Default: Restores the factory default setting of the connected servo.

Note: All your previous changes will be lost – we recommend saving the servo parameter settings using the "Save" function first.

20. Exit: Exit and close the configuration software.



PROGRAMMING YOUR SERVOS

1. Plug the USB programmer in a free USB 2.0 port of your PC.
2. Open the programmer software, "Adapter plug-in!" will appear in the information window.
3. Connect your GO-10xx series servo to the USB programmer; the software recognizes it automatically and will read the servo data and settings. "Servo plug-in!" will appear in the information window and servo name, manufacture date and firmware version will appear in the Servo Information box. Green LED on the USB programmer flashes.
4. Now you can make any adjustments; once satisfied, click on "Write" in order to write the current setting displayed on the screen into the servo. You can also save your settings on your computer clicking on "Save" or you can download a previously saved servo settings file clicking on "Open" and write it into another servo clicking on "Write".
5. Disconnect your servo – now you can use it. However, it is advisable connecting the servo once more and re-reading the parameter settings in order to be 100% your desired settings were correctly written into your servo.

USB programátor serv GO

Návod k obsluze

SYSTÉMOVÉ POŽADAVKY

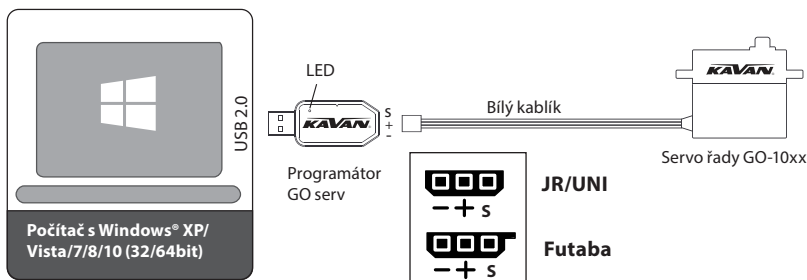
- Napájení: USB (5 V/500 mA)
- Operační systém: Windows® XP/Vista/7/8/10 (32/64bit)
- Kompatibilní serva: KAVAN řady GO-10xx

INSTALACE SOFTWARE

1. Stáhněte si programový balíček z webových stránek KAVAN (<https://www.pelikandaniel.com/dld/KAVAN0.11.zip>) nebo oskenujte QR kód pro jeho stažení. Rozbalte zkomprimovaný .zip soubor, uložte jej na váš počítač a spusťte soubor „KAVAN0.11.exe“.
2. USB programátor zapojte do volného USB 2.0 portu na vašem PC. Počítač zařízení automaticky detekuje a spustí instalaci jeho ovladače; to může nějakou chvíli trvat v závislosti na vašem PC a jeho operačním systému. Počítač oznamuje postup instalace; jakmile je dokončena, může být požadován restart vašeho systému (vzhled dialogového okna závisí na operačním systému vašeho PC).
3. Spusťte obslužný program programátoru, v informačním okně se objeví zpráva „Adapter plug-in!“ (Adaptér připojen!). Pokud ne, USB programátor z PC odpojte a připojte znovu.
4. K USB programátor připojte vaše servo řady GO-10xx; program jej automaticky rozpozná a načte data a nastavení serva. V informačním okně programu se objeví nápis „Servo plug-in!“ a v informačním rámečku dole „Servo Information“ se objeví typ serva, datum výroby a číslo verze firmwaru. Na USB programátoru bude blikat zelená LED.



Schéma zapojení



Pozn.: Není-li servo detekováno, je možné, že je do programátoru zapojeno nesprávně. Servo i programátor odpojte a zapojte znovu správně (signálový vodič – označený bílým proužkem – musí být připojen ke kontaktu „S“ v zásuvce programátoru serv).

PROGRAMOVATELNÉ FUNKCE

1. **Informační okno** – zobrazuje stav programátoru a vašeho serva a další zprávy.
2. **Servo Angle (Velikost vychýlky):** Slouží k nastavení maximální velikosti vychýlek serva. Výchozí nastavení je cca 120° při běžném rozsahu šířek řídicích impulsů (900~2100 µs); cca 180° při maximálním povoleném rozsahu šířky řídicích impulsů (500~2500 µs). Rozsah: 1~255
3. **Servo Neutral (Neutrál serva):** Slouží k nastavení neutrální (středové) polohy serva. **Rozsah:** 1~255
4. **Damping Factor (Tlumení):** Nastavuje charakteristiku chování serva při zastavování jeho pohybu. **Rozsah:** 50~600
5. **PWM Power (Výstupní výkon):** Nastavuje výstupní výkon serva. Čím vyšší hodnota, tím je servo rychlejší a má vyšší tah – samozřejmě, proudový odběr bude úměrně tomu vyšší. **Rozsah:** 39,2~100%
6. **Sensitivity (Citlivost):** Nastavuje citlivost (šířku pásma necitlivosti) serva. Čím vyšší hodnota, tím je pásmo necitlivosti užší – servo se pohne, jen pokud je změna šířky řídicího signálu větší, než je šířka pásma necitlivosti. Nastavená příliš vysoká hodnota citlivosti může v některých aplikacích způsobovat kmitání serva.

Rozsah: Ultra High (Extra vysoká – pásmo necitlivosti cca 1 μ s) – High (Vysoká – cca 2 μ s) – Medium (Střední – cca 3 μ s) – Low (Nízká – cca 4 μ s)

7. Soft Start (Měkký rozběh):

Zapíná/vypíná funkci měkkého rozběhu. Je-li zapnut, servo po zapnutí napájení přejde do výchozí polohy dané řídicím signálem zpomaleně.

Pozn.: Tato funkce brání prudkému njetí serva do provozní polohy po zapnutí jeho napájení a omezuje tak nebezpečí poškození jeho převodu.

8. Reverse (obrácení smyslu výchylek):

Obrací smysl výchylek serva.

9. Narrow Band (FUTABA SR režim):

Pouze pro použití s kanály RC souprav FUTABA pracujícími v SR režimu. Tuto volbu nezapínáte, pokud používáte odlišné nastavení RC soupravy FUTABA nebo RC soupravu jakékoliv jiné značky.

10. SANWA SSR (Režim SANWA SSR):

Pouze pro použití s kanály RC souprav SANWA pracujícími v SSR režimu.

Tuto volbu nezapínáte, pokud používáte odlišné nastavení RC soupravy SANWA nebo RC soupravu jakékoliv jiné značky.

11. Lost PPM Protection (Nouzové výchylky fail-safe):

V případě úplné ztráty řídicího signálu z přijímače nebo nemůže-li servo signál správně detekovat (např. pro rušení), servo může přejít do jednoho ze tří nouzových režimů:

(a) Release (Volné): Fail-safe je vypnuto.

(b) Keep Position (Udržování polohy): servo udržuje polohu odpovídající poslednímu správně přijatému signálu.

(c) Go Neutral Position (Přechod do neutrálu): Servo se vrátí do neutrální (šířka impulsů 1500 μ s) polohy.

12. Over Load Protection (Ochrana při přetížení):

Zapíná nebo vypíná ochranu při přetížení serva ve třech úrovních – jakmile přetížení trvá po přednastavenou dobu (v sekundách), výstupní výkon serva je omezen na odpovídající přednastavenou hodnotu (v % max. výkonu).

Level 1 (Úroveň 1): Nastavuje dobu aktivace a sníženou hodnotu výstupního výkonu primární ochrany.

Level 2 (Úroveň 2): Nastavuje dobu aktivace a sníženou hodnotu výstupního výkonu sekundární ochrany.

Level 3 (Úroveň 3): Nastavuje dobu aktivace a sníženou hodnotu výstupního výkonu terciární ochrany.

Pozn.: Výchozí nastavení znamená: Je-li servo přetíženo (zablokováno) výstupní výkon se sníží na 62,7% po 5,1 s, na 50,2% po 8,2 s a nakonec na 25,1% po 12,2 sekundy.

13. Servo Information (Informace o servu):

Zobrazuje typ serva, datum výroby a verzi firmwaru.

14. Read (Načíst):

Načte aktuální nastavení ze serva prostřednictvím USB programátoru/rozhraní.

15. Write (Zapsat):

Zapíše aktuální nastavení parametrů serva zobrazené na obrazovce do serva. Pozn.: Jakákoliv změna parametrů nemá žádný účinek, dokud není zapsána do paměti serva. V informačním okně se po úspěšném zapsání parametrů do serva objeví hlášení „Success write parameter!“ (Parametry úspěšně zapsány).

16. Open (Otevřít):

Otevře soubor s parametry serva, který jste si dříve uložili na počítači.

17. Save (Uložit):

Uloží aktuální nastavení parametrů serva zobrazené na obrazovce do paměti počítače. Pozn.: Kliknutí na „Save“ se nastavení ukládají na PC, nikoli do serva!

18. UPF (Aktualizace):

Slouží k aktualizaci firmwaru serva.

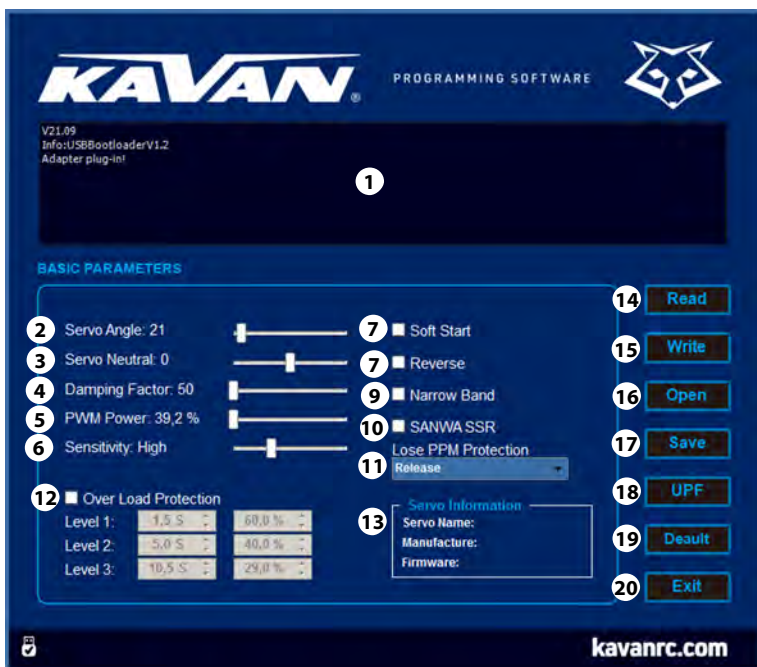
19. Default (Výchozí):

Obnovuje výchozí tovární nastavení připojeného serva.

Pozn.: Všechny dříve provedené změny nastavení budou ztraceny – doporučujeme, abyste si nejprve nastavení parametrů serva uložili s použitím funkce „Save“.

20. Exit (Konec):

Ukončí a uzavře nastavovací program.



PROGRAMOVÁNÍ SERVA

1. USB programátor zapojte do volného USB 2.0 portu na vašem PC.
2. Spustíte obslužný program programátoru, v informačním okně se objeví zpráva „Adapter plug-in!“ (Adaptér připojen!).
3. K USB programátoru připojte vaše servo řady GO-10xx; program jej automaticky rozpozná a načte data a nastavení serva. V informačním okně programu se objeví nápis „Servo plug-in!“ a v informačním rámečku dole „Servo Information“ se objeví typ serva, datum výroby a číslo verze firmwaru. Na USB programátoru bude blikat zelená LED.
4. Nyní můžete nastavovat všechny parametry dle potřeby; jakmile jste spokojeni, klikněte na „Write“ pro zapsání aktuálního nastavení parametrů serva zobrazených na obrazovce do serva. Můžete také vaše nastavení uložit na počítači kliknutím na „Save“ nebo můžete kliknutím na „Open“ z paměti vyvolat soubor s dříve uloženým nastavením a poté je do připojeného serva zapsat kliknutím na „Write“.
5. Nyní můžete servo odpojit a začít je používat. Doporučujeme však je pro jistotu ještě jednou připojit a načíst nastavené hodnoty, abyste měli 100% jistotu, že požadované hodnoty parametrů byly správně zapsány do vašeho serva.

USB-Programmierer für GO Servos

Bedienungsanleitung

SYSTEMANFORDERUNGEN

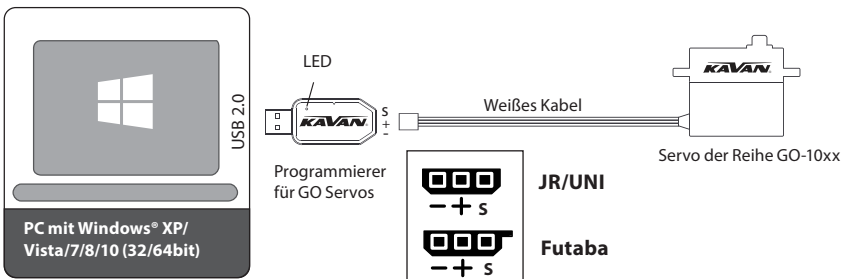
- Stromversorgung: USB (5 V/500 mA)
- Betriebssystem: Windows® XP/Vista/7/8/10 (32/64bit)
- Kompatible Servos: KAVAN der Reihe GO-10xx

SOFTWARE-INSTALLATION

1. Laden Sie das Programmpaket von der KAVAN-Website (<https://www.pelikandaniel.com/dld/KAVAN0.11.zip>) herunter oder scannen Sie den QR-Code, um es herunterzuladen. Entpacken Sie die komprimierte .zip-Datei, speichern Sie sie in Ihrem PC und starten Sie die Datei „KAVAN0.11.exe“.
2. Schließen Sie den USB-Programmierer an einen freien USB 2.0-Port an Ihrem PC an. Ihr Computer erkennt das Gerät automatisch und beginnt mit der Installation des Treibers. Dies kann je nach PC und Betriebssystem einige Zeit dauern. Der Computer benachrichtigt Sie über den Vorgang der Installation. Sobald diese abgeschlossen ist, kann ein Neustart Ihres Systems erforderlich sein (das Aussehen des Dialogfelds hängt vom Betriebssystem Ihres PCs ab).
3. Starten Sie das Bedienprogramm des Programmierers, die Meldung „Adapter plug-in!“ erscheint im Informationsfeld. (Adapter angeschlossen!). Falls nicht, trennen Sie den USB-Programmierer vom PC und schließen Sie ihn erneut an.
4. Schließen Sie Ihr Servo der Reihe GO-10xx an den USB-Programmierer an. Das Programm erkennt es automatisch und ruft die Servodatensätze ab. Die Meldung „Servo plug-in!“ erscheint im Informationsfeld des Programms und der Servo-Typ, das Herstellungsdatum und die Firmware-Versionnummer erscheinen im Informationsfeld unten „Servo Information“. Die grüne LED blinkt am USB-Programmierer.



Anschlusschema



Bem.: Wenn das Servo nicht erkannt wird, ist es möglicherweise falsch an den Programmierer angeschlossen. Trennen Sie das Servo und den Programmierer ab und schließen Sie es wieder richtig an (das Signalkabel - mit einem weißen Streifen gekennzeichnet - muss an den „S“-Kontakt in der Buchse des Servo-Programmierers angeschlossen werden).

PROGRAMMIERBARE FUNKTIONEN

1. **Informationsfeld** – zeigt den Zustand des Programmierers und Ihres Servos sowie andere Meldungen an.
2. **Servo Angle (Ausschlaggröße):** Dient zur Einstellung der maximalen Größe der Servoausschläge. Die Standardeinstellung ist ca. 120° beim normalen Bereich der Steuerimpulsbreiten (900~2100 µs), ca. 180° beim maximal zulässigen Bereich der Steuerimpulsbreiten (500~2500 µs). **Bereich:** 1~255
3. **Servo Neutral (Neutrallage des Servos):** Dient zur Einstellung der Neutrallage (Mittellage) des Servos. **Bereich:** 1~255
4. **Damping Factor (Dämpfung):** Stellt die Charakteristik des Servoverhaltens beim Anhalten seiner Bewegung ein. **Bereich:** 50~600

5. PWM Power (Ausgangsleistung): Stellt die Ausgangsleistung des Servos ein. Je höher der Wert ist, desto schneller ist das Servo und desto höher ist die Kraft – natürlich ist auch der Stromverbrauch proportional höher. **Bereich:** 39,2~100%

6. Sensitivity (Empfindlichkeit): Stellt die Empfindlichkeit (Unempfindlichkeitsbandbreite) des Servos ein. Je höher der Wert, desto enger ist die Unempfindlichkeitsbandbreite – das Servo bewegt sich, nur wenn die Änderung der Steuersignalleistung größer ist als die Unempfindlichkeitsbandbreite. Wenn Sie den Empfindlichkeitswert zu hoch einstellen, kann das Servo bei einigen Anwendungen schwingen.

Bereich: Ultra High (Extra hoch – Unempfindlichkeitsband ca. 1 µs) – High (Hoch – ca. 2 µs) – Medium (Mittel – ca. 3 µs) – Low (Niedrig – ca. 4 µs)

7. Soft Start (Softanlauf):

Schaltet die Softanlauffunktion ein/aus. Wenn diese Funktion aktiviert ist, geht das Servo nach dem Anschließen an die Stromversorgung verlangsamt in die vom Steuersignal vorgegebene Standardposition.

Bem.: Diese Funktion verhindert, dass das Servo nach dem Anschließen an die Stromversorgung abrupt in die Betriebsposition geht, und verringert so das Risiko einer Beschädigung seines Getriebes.

8. Reverse (Servoumkehr): Kehrt die Servoausschläge um.

9. Narrow Band (Modus FUTABA SR): Nur zur Verwendung mit Kanälen von RC-Sets FUTABA, die im SR Modus arbeiten. Schalten Sie diese Option nicht ein, wenn Sie ein anderes Setup des RC-Sets FUTABA oder ein RC-Set einer anderen Marke verwenden.

10. SANWA SSR (Modus SANWA SSR): Nur zur Verwendung mit Kanälen von RC-Sets SANWA, die im SSR Modus arbeiten. Schalten Sie diese Option nicht ein, wenn Sie ein anderes Setup des RC-Sets SANWA oder ein RC-Set einer anderen Marke verwenden.

11. Lost PPM Protection (Fail-safe): Wenn das Steuersignal des Empfängers komplett ausfällt oder das Servo das Signal nicht richtig erkennen kann (z.B. aufgrund von Störungen), kann das Servo in einen von drei Notmodi wechseln:

(a) Release (Frei): Fail-safe ist ausgeschaltet.

(b) Keep Position (Position halten): Das Servo behält die Position bei, die dem letzten korrekt empfangenen Signal entspricht.

(c) Go Neutral Position (Übergang in die Neutrallage): Das Servo kehrt in die Neutrallage (Impulsbreite 1500 µs) zurück.

12. Over Load Protection (Überlastungsschutz): Aktiviert oder deaktiviert den Servoüberlastungsschutz in drei Stufen – sobald die Überlastung für eine voreingestellte Zeit (in Sekunden) andauert, wird die Servoausgangsleistung auf den entsprechenden voreingestellten Wert (in % der maximalen Leistung) begrenzt.

Level 1 (Stufe 1): Stellt die Aktivierungszeit und den reduzierten Wert der Ausgangsleistung des Primärschutzes ein.

Level 2 (Stufe 2): Stellt die Aktivierungszeit und den reduzierten Wert der Ausgangsleistung des Sekundärschutzes ein.

Level 3 (Stufe 3): Stellt die Aktivierungszeit und den reduzierten Wert der Ausgangsleistung des Tertiärschutzes ein.

Bem.: Die Standardeinstellung bedeutet: Wenn das Servo überlastet (blockiert) ist, wird die Ausgangsleistung nach 5,1 s auf 62,7%, nach 8,2 s auf 50,2% und nach 12,2 s auf 25,1% reduziert.

13. Servo Information (Informationen über das Servo): Zeigt den Servotyp, das Produktionsdatum und die Firmware-Version an.

14. Read (Abrufen): Ruft die aktuellen Einstellungen vom Servo über USB-Programmierer/Interface ab.

15. Write (Schreiben): Schreibt die aktuellen Servoparametereinstellungen, die auf dem Bildschirm angezeigt werden, in das Servo.

Bem.: Jede Parameteränderung hat keine Auswirkung, bis sie in den Servospeicher geschrieben wird. Im Informationsfeld erscheint die Meldung „Success write parameter!“, wenn die Parameter in das Servo erfolgreich geschrieben werden (Parameter erfolgreich geschrieben).

16. Open (Öffnen): Öffnet die Datei mit Servoparametern, die Sie zuvor im PC gespeichert haben.

17. Save (Speichern): Speichert die aktuellen Einstellungen von Servoparametern, die auf dem Bildschirm angezeigt werden, in den Speicher des Computers.

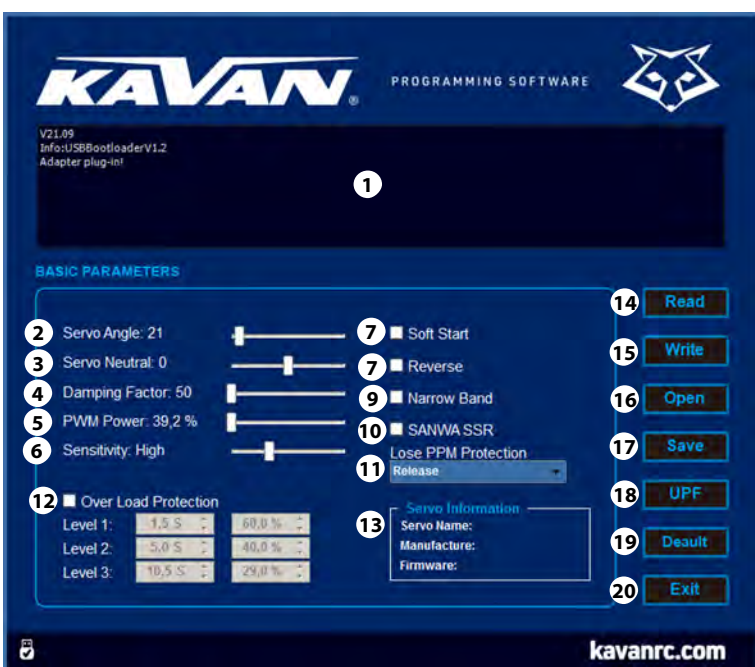
Bem.: Ein Klick auf „Save“ speichert die Einstellungen in den PC, nicht in das Servo!

18. UPF (Update): Dient zum Update der Servo-Firmware.

19. Default (Werkseinstellung): Stellt die Werkseinstellungen des angeschlossenen Servos wieder her.

Bem.: Alle zuvor vorgenommenen Änderungen an den Einstellungen gehen dabei verloren – wir empfehlen, die Servoparametereinstellungen zuerst mit der Funktion „Save“ zu speichern.

20. Exit (Ende): Beendet und schließt das Setup-Programm.



SERVOPROGRAMMIERUNG

1. Schließen Sie den USB-Programmierer an einen freien USB 2.0-Port an Ihrem PC an.
2. Starten Sie das Bedienprogramm des Programmierers, die Meldung „Adapter plug-in!“ erscheint im Informationsfeld (Adapter angeschlossen!).
3. Schließen Sie Ihr Servo der Reihe GO-10xx an den USB-Programmierer an. Das Programm erkennt es automatisch und ruft die Servodaten und -einstellungen ab. Im Informationsfeld des Programms erscheint die Meldung „Servo plug-in!“ und im Informationsfeld unten „Servo Information“ erscheint der Servotyp, das Produktionsdatum und die Nummer der Firmware-Version. Am USB-Programmierer blinkt die grüne LED.
4. Nun können Sie alle Parameter nach Bedarf einstellen. Wenn Sie zufrieden sind, klicken Sie auf „Write“, um die aktuellen Servoparametereinstellungen, die auf dem Bildschirm angezeigt werden, in das Servo zu schreiben. Sie können Ihre Einstellungen auch in Ihrem PC speichern, indem Sie auf „Save“ klicken, oder Sie können auf „Open“ klicken, um eine Datei mit den zuvor gespeicherten Einstellungen aus dem Speicher abzurufen und dann können Sie auf „Write“ klicken, um sie in das angeschlossene Servo zu schreiben.
5. Nun können Sie das Servo trennen und in Betrieb nehmen. Wir empfehlen Ihnen jedoch, das Servo für alle Fälle noch einmal anzuschließen und die eingestellten Werte abzurufen, um hundertprozentig sicher zu sein, dass die erforderlichen Parameterwerte korrekt in Ihr Servo geschrieben wurden.

RECYCLING AND WASTE DISPOSAL NOTE (European Union)

Electrical equipment marked with the crossed-out waste bin symbol must not be discarded in the domestic waste; it should be disposed off via the appropriate specialised disposal system. In the countries of the EU (European Union) electrical devices must not be discarded via the normal domestic waste system (WEEE - Waste of Electrical and Electronic Equipment, Directive 2012/19/EU). You can take your unwanted equipment to your nearest public collection point or recycling centre, where it will be disposed off in the proper manner at no charge to you. By disposing off your old equipment in a responsible manner you make an important contribution to the safeguarding of the environment!

EU DECLARATION OF CONFORMITY

Hereby, PELIKAN DANIEL declares that this KAVAN GO Servo USB Programmer is in compliance with the essential requirements as laid down in the relevant European directives and norms. The full text of the Declaration of Conformity is available at www.pelikandaniel.com/doc/

GUARANTEE

The PELIKAN DANIEL products are covered by a guarantee which fulfils the currently valid legal requirements in your country. If you wish to make a claim under guarantee, please contact the retailer from whom you first purchased the equipment. The guarantee does not cover faults caused by: crashes, improper use, incorrect connection, reversed polarity, improper maintenance, modifications or repairs which were not carried out by the PELIKAN DANIEL or authorised by PELIKAN DANIEL, accidental or deliberate damage, defects caused by normal wear and tear, operation outside the Specification. Please be sure to read the appropriate information sheets in the product documentation!

RECYKLACE (EVROPSKÁ UNIE)

Elektrická zařízení opatřená symbolem přeškrtnuté popelnice nesmějí být vyhazována do běžného domácího odpadu, namísto toho je nutno je odevzdat ve specializovaném zařízení pro sběr a recyklaci. V zemích EU (Evropské unie) nesmějí být elektrická zařízení vyhazována do běžného domácího odpadu (WEEE - Waste of Electrical and Electronic Equipment - Likvidace elektrických a elektronických zařízení, směrnice 2012/19/EU). Nežádoucí zařízení můžete dopravit do nejbližšího zařízení pro sběr nebo recyklačního střediska. Zařízení poté budou likvidována nebo recyklována bezpečným způsobem zdarma. Odevzdáním nežádoucího zařízení můžete učinit důležitý příspěvek k ochraně životního prostředí.

EU PROHLÁŠENÍ O SHODĚ

PELIKAN DANIEL tímto prohlašuje, že KAVAN USB programátor GO serv je v souladu s požadavky relevantních evropských nařízení, směrnic a norem. Plný text prohlášení o shodě je k dispozici na webové adrese www.pelikandaniel.com/doc/

ZÁRUKA A SERVIS

Tento záruční list opravňuje k provedení bezplatné záruční opravy výrobku dodávaného firmou PELIKAN DANIEL ve lhůtě 24 měsíců. Záruka se nevztahuje na jakýkoliv výrobek nebo jeho část, který byl nesprávně instalován, bylo s ním hrubě nebo nesprávně zacházeno (zatěžování nad rámec uvedených specifikací, přepólování nebo překrožení napájecího napětí atd.), byl poškozen při havárii nebo živelní pohromě, nebo na jakoukoliv část výrobku, která byla opravována nebo měněna neautorizovanou osobou. Stejně jako jiné výrobky jemné elektroniky nevystavujte tento výrobek působení vysokých teplot, vlhkosti nebo prašnému prostředí. Neponechávejte jej po delší dobu na přímém slunečním světle.

Požadavek na záruční opravu uplatňujte, prosím v prodejně, kde jste výrobek zakoupili.

RECYCLING (EUROPÄISCHE UNION)

Elektrische Geräte mit dem durchgestrichenen Mülleimersymbol dürfen nicht mit dem allgemeinen Hausmüll entsorgt werden, anstatt dessen ist es notwendig, sie an eine spezialisierte Sammel- und Recyclinganlage zurückzugeben.

In EU-Ländern dürfen elektrische Geräte nicht mit dem allgemeinen Hausmüll entsorgt werden (WEEE - Waste of Electrical and Electronic Equipment, Richtlinie 2012/19/EU). Sie können unerwünschte Geräte zur nächsten Sammelstelle oder zum nächsten Recyclingzentrum bringen. Die Geräte werden dann kostenlos entsorgt oder sicher recycelt. Durch die Abgabe unerwünschter Geräte können Sie einen wichtigen Beitrag zum Umweltschutz leisten.

EU KONFORMITÄTSEKTLÄRUNG

PELIKAN DANIEL erklärt hiermit, dass der USB-Programmierer für GO Servos den Anforderungen der einschlägigen europäischen Vorschriften, Richtlinien und Normen entspricht. Die vollständige Konformitätserklärung finden Sie unter www.pelikandaniel.com/doc/

GARANTIE UND SERVICE

Mit diesem Garantieschein können Sie innerhalb von 24 Monaten eine kostenlose Garantiereparatur des von PELIKAN DANIEL gelieferten Produkts durchführen. Die Garantie gilt nicht für Produkte oder Teile davon, die nicht ordnungsgemäß installiert wurden, die grob oder unsachgemäß behandelt wurden (Belastung, die über die angegebenen Spezifikationen hinausgeht, Verpolung oder Überschreitung der Versorgungsspannung usw.) oder die bei einem Unfall oder bei einer Naturkatastrophe beschädigt wurden. Die Garantie bezieht sich auf keine Teile des Produktes, die von einer nicht autorisierten Person repariert oder geändert wurden. Setzen Sie dieses Produkt wie andere feine Elektronikprodukte keinen hohen Temperaturen, Feuchtigkeit oder staubigen Umgebungen aus. Lassen Sie das Produkt nicht längere Zeit direktem Sonnenlicht ausgesetzt. Bitte verlangen Sie eine Garantiereparatur in dem Geschäft, in dem Sie das Produkt gekauft haben.



www.kavanrc.com

info@kavanrc.com

DE, CZ: +49 8374 259 2696

EN, CZ: +420 463 358 712

Made in China



ONE TEAM

PELIKAN DANIEL

Doubravice 110 | 533 53 Pardubice

Tel: 466 260 133 | Fax: 466 260 132

e-mail: info@pelikandaniel.com

www.pelikandaniel.com